

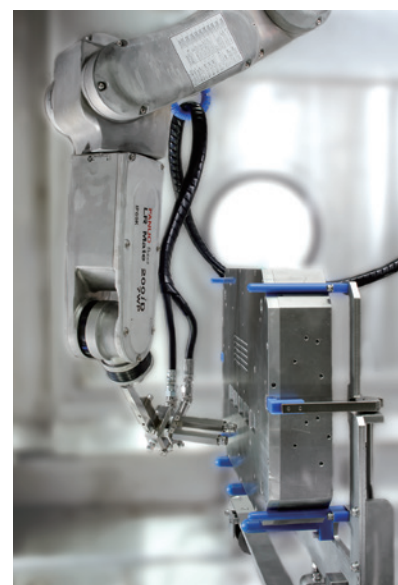
KATAOKA

KRB-400

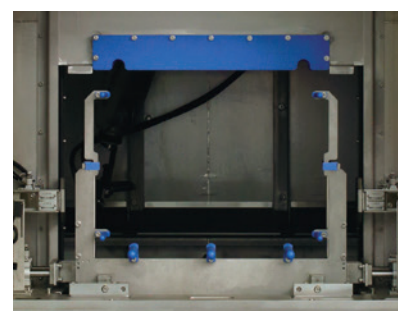
ff ROBO

ロボット洗浄の基本形

- 多関節ロボットにより複雑なワーク形状でも対応可能
- MAX 20Mpa(常用15Mpa程)の高圧洗浄が可能
- 自動化対応可能
- 作業環境にも優れたステンレス製ロボット



機内ロボット



治具クランプ部

OPTION

噴射ノズル位置決め レーザーポインター ロックオン

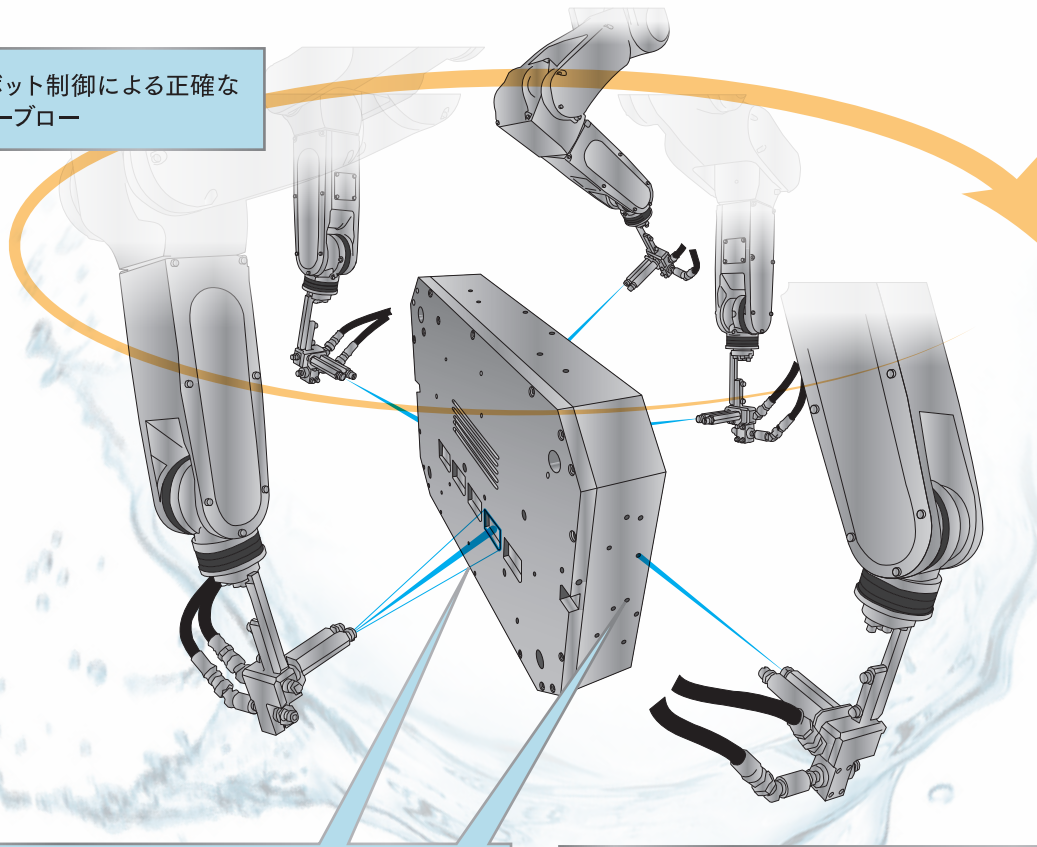
洗浄・エアブローノズルの
位置確認に最適!



LP-2000ユニット

ピンポイントの高圧洗浄で穴内部の切粉を確実に除去

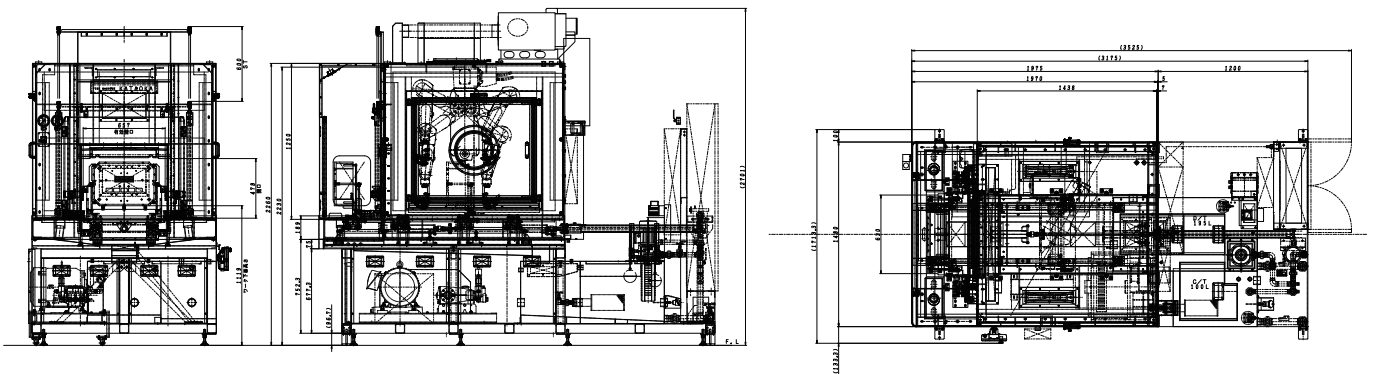
多関節ロボット制御による正確な
洗浄・エアブロー



複雑なワーク形状による多数の穴への洗浄・エアブロー

- ワーク品種変更にもティーチング変更にて対応可能
- 2個のエアブローノズルでエア消費量を削減(省エネ効果)
- 耐水性、耐熱性、耐圧性、耐アルカリ性に優れたステンレス製ロボット(IP69K)

■寸法図 (HFW-100i)



■機械仕様

本体材質	ステンレス鍍金(液接部) SUS430	洗浄ポンプ	AC200V 50/60Hz 7.5kW
洗浄方法	ノズル稼働式+ワーク固定(クランプ)	ノズル	洗浄1ヶ エアブロー2ヶ
エアブロー方法	ノズル稼働式+ワーク固定(クランプ)	フィルター	SUS金網式 250μ+バッグ式フィルター50μ
洗浄圧力	MAX20Mpa(常用15Mpa程)	オイルスキマー	OS-30 ステンレスベルト式
洗浄物	最大W300×H300×D200 ※1	排気装置	スチームミストコレクターSC-200 0.2KW
タンク容量	ダーティタンク 195L クリーンタンク 100L	ライトカーテン	ワーク投入部
本体概寸法	W1480×L3175×H2700	ロボット	多関節 6軸 FANUC Robot
使用電力	50/60Hz 3相 AC200V	液加温	プラグ式電熱ヒーター 10kw

※外観、仕様は性能改良のため、お断りせずに変更することがあります。あらかじめご了承下さい。
※1 ロボットストロークにより異なる場合があります。